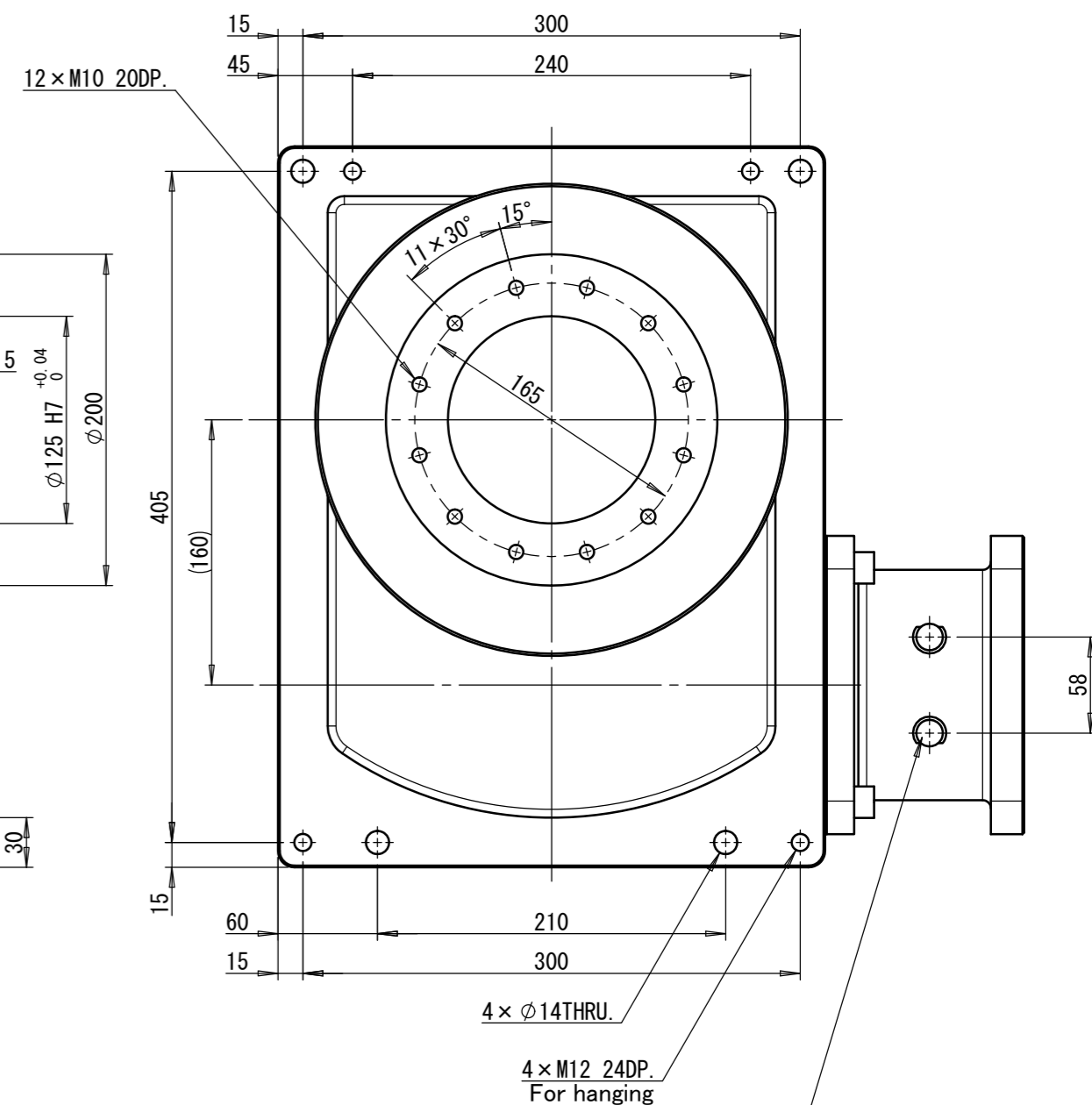
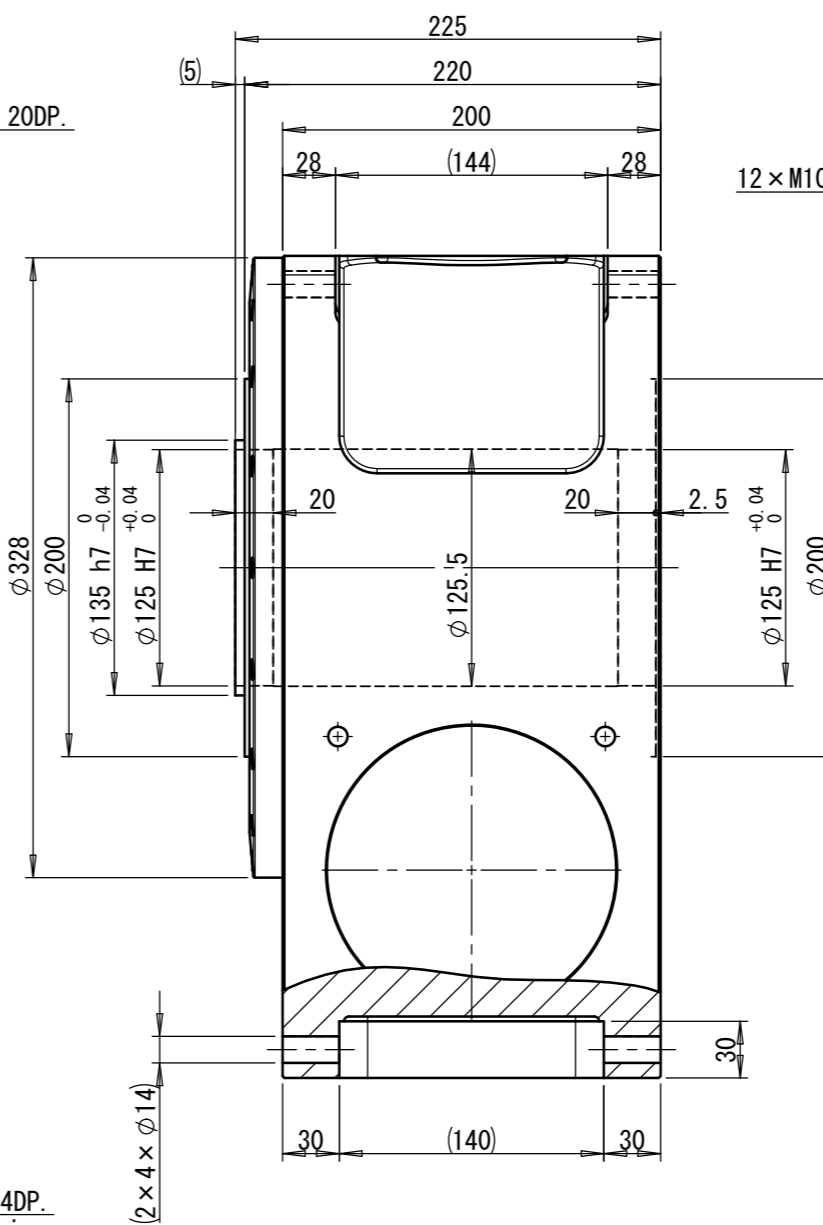
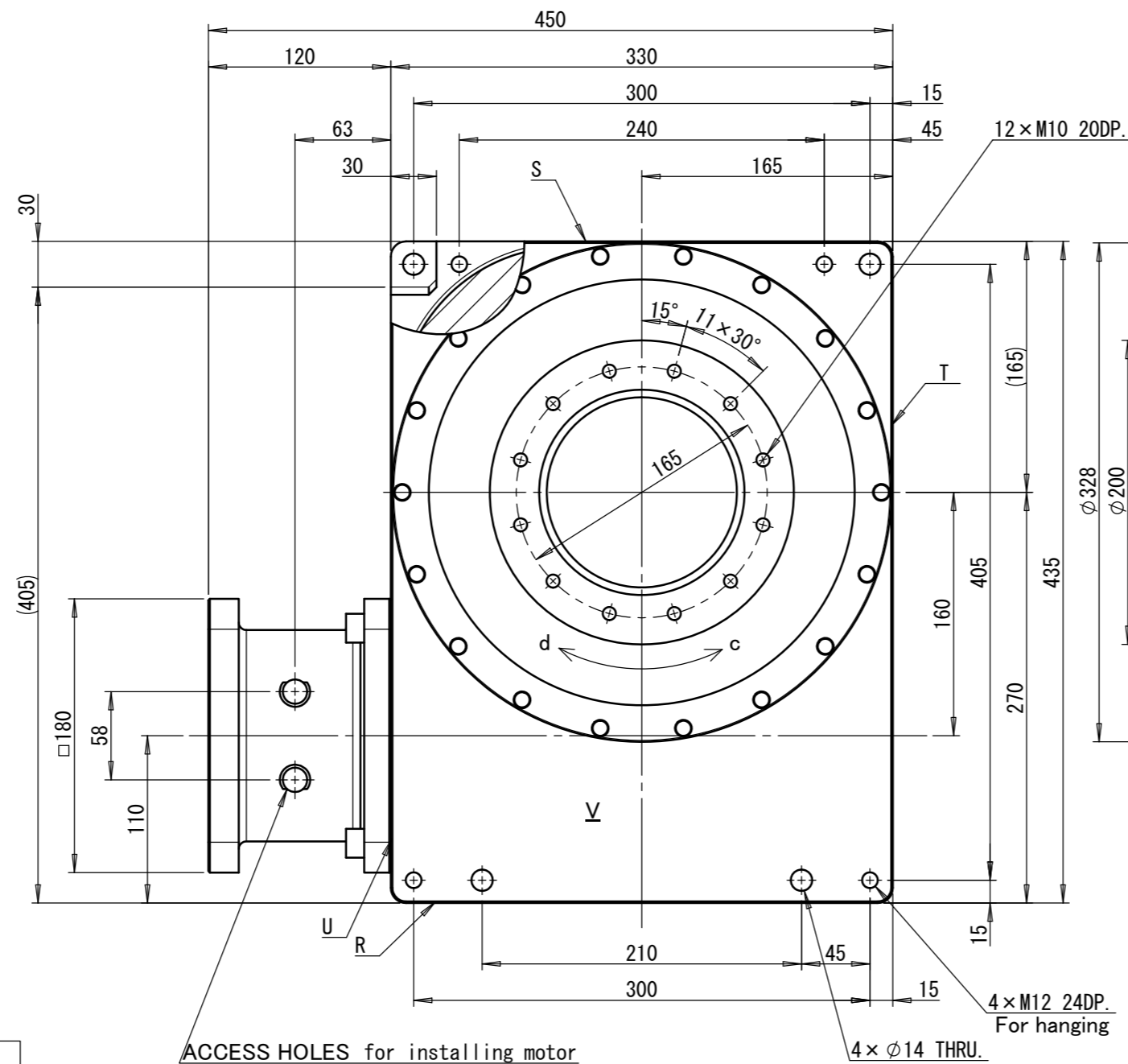
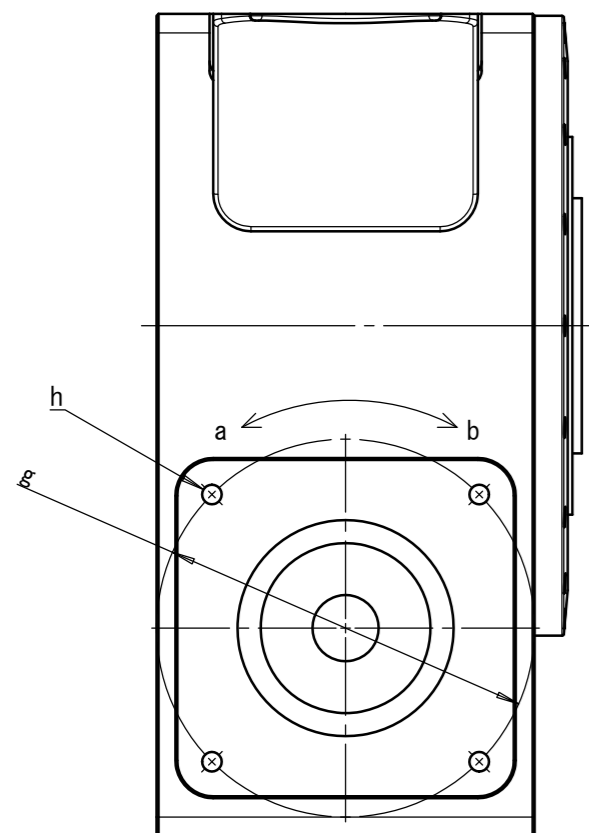


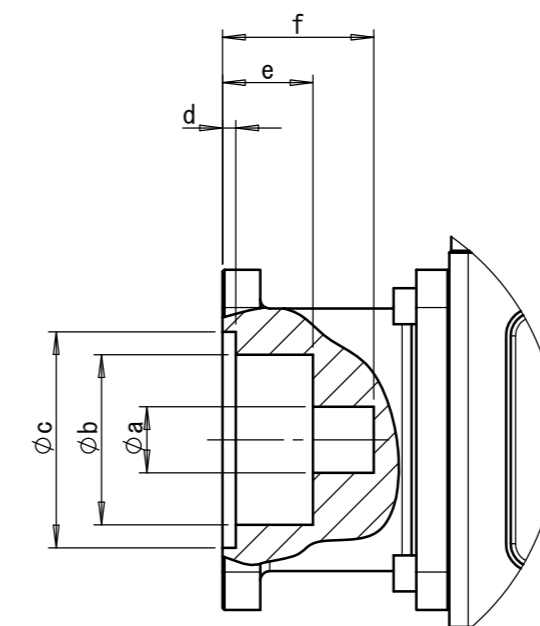
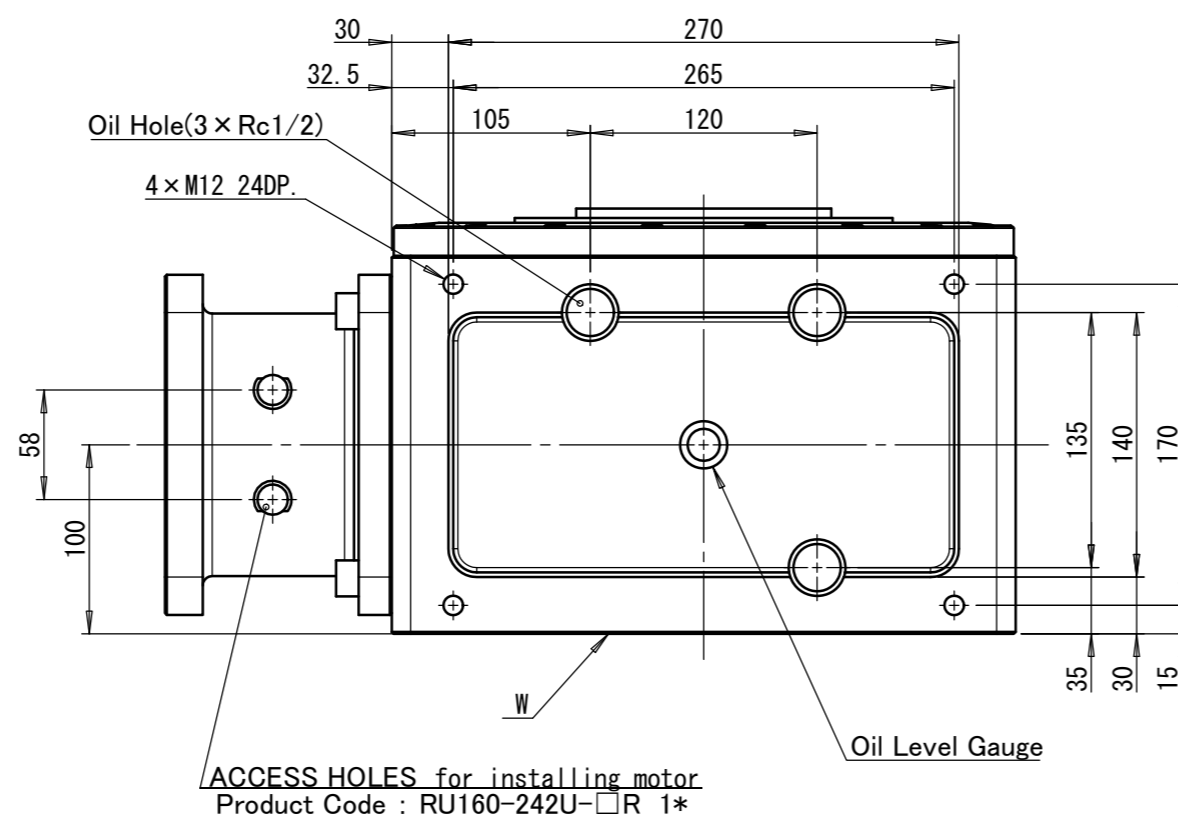
Dimensions											Maximum Motor Torque(N · m)*3
Product Code		a	b	c	d	e	f	g	h	Inertia(kg · m <sup>2</sup> )*2	
RU160-242U-AV	RU160-242U-AV-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 <sup>-3</sup>	160
RU160-242U-AW	RU160-242U-AW-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 <sup>-3</sup>	160
RU160-242U-AR	RU160-242U-AR-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 <sup>-3</sup>	160
RU160-242U-AS	RU160-242U-AS-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 <sup>-3</sup>	160
RU160-242U-BV	RU160-242U-BV-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 <sup>-3</sup>	160
RU160-242U-BW	RU160-242U-BW-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 <sup>-3</sup>	160
RU160-242U-BR	RU160-242U-BR-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 <sup>-3</sup>	160
RU160-242U-BS	RU160-242U-BS-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 <sup>-3</sup>	160

Notes.


- \*1 モータ軸締結用アクセスホールは製品コードに該当する箇所2箇所のみ加工  
Only two access holes for assembling motor is specified by attachment code to be machined.
- \*2 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。  
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.
- \*3 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。  
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.
- \*4 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35^{+0.010}_0$ 、 $\phi 35^{+0.016}_{0.016}$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft are  $\phi 35^{+0.010}_0$  and  $\phi 35^{+0.016}_{0.016}$  .
- \*5 取付可能モータ軸径は、 $\phi 42^{+0}_{0.016}$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 42^{+0}_{0.016}$  .






減速比 Reduction ratio	24	
静定格出力トルク Static output torque rating	2,400	N・m
動定格出力トルク Dynamic output torque rating	上図参照	N・m
最高出力回転数 Maximum output speed	100	min <sup>-1</sup>
定格出力回転数 Nominal output speed	30	min <sup>-1</sup>
位置決め精度 Positioning accuracy	40	arcsec以下
繰返し精度 Repeatability	±5	arcsec以下
出力軸アキシャル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)	10	μm以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)	10	μm以下
出力軸許容アキシャル荷重 Maximum axial load of output	55,000	N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output	43,000	N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output	9,700	N・m
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation	a-d, b-c	
製品概略質量 Weight	140	kg



モータ取付部詳細図  
Detail of the motor attachment

	Scale <b>1 : 4</b>	Date <b>25/Jan/2016</b>
Designer <b>Y. Tomiyama</b>	Checker <b>K. Iida</b>	
Draftsman <b>K. Koike</b>	Assent <b>K. Iida</b>	

			
			
			
Correction		Sign	Date
Model	<b><i>RollerDrive</i></b> RU160-242U		<b>CERTIFIED PRINT</b>
Draw.No.  RU1601K3065-000			