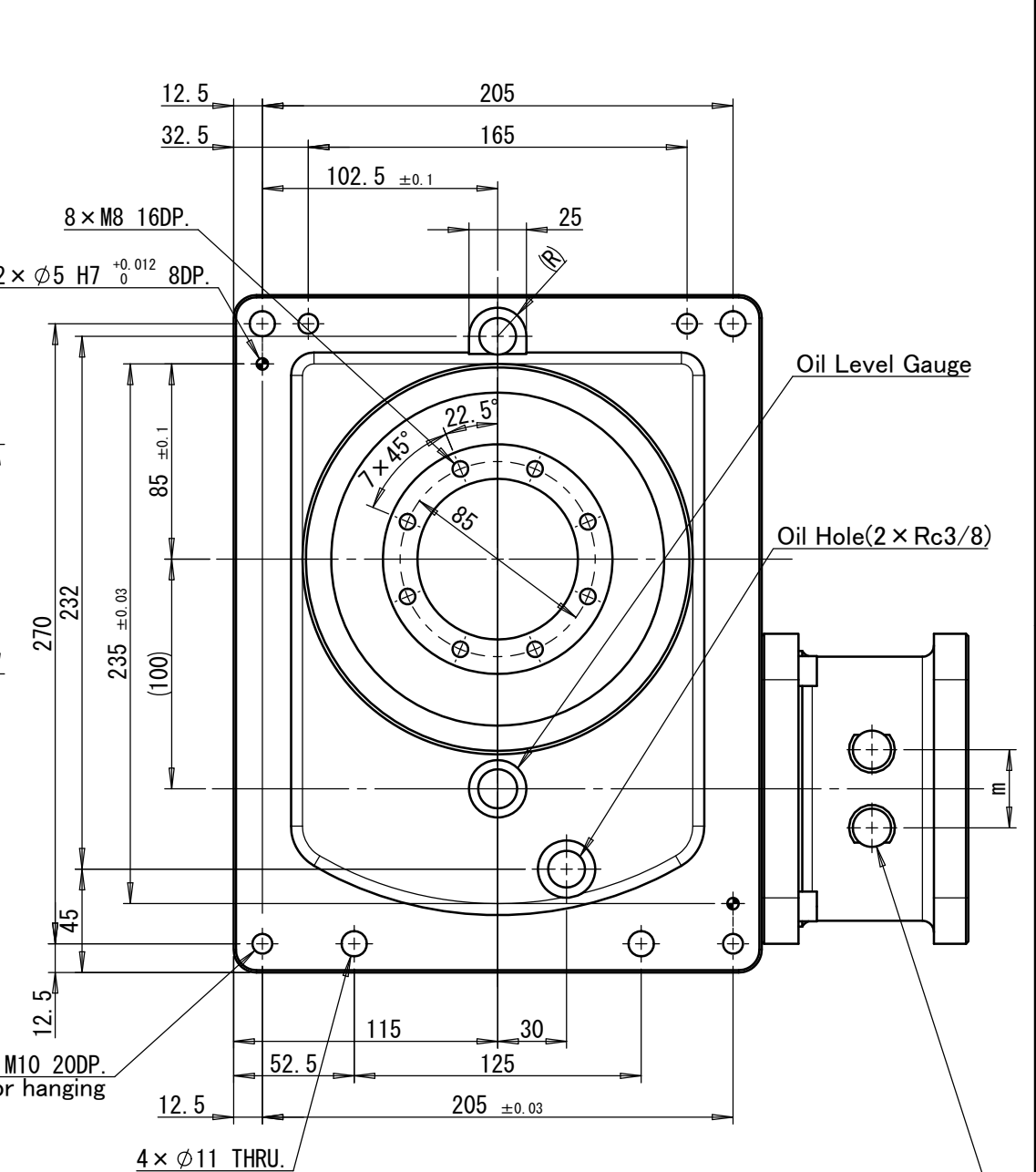
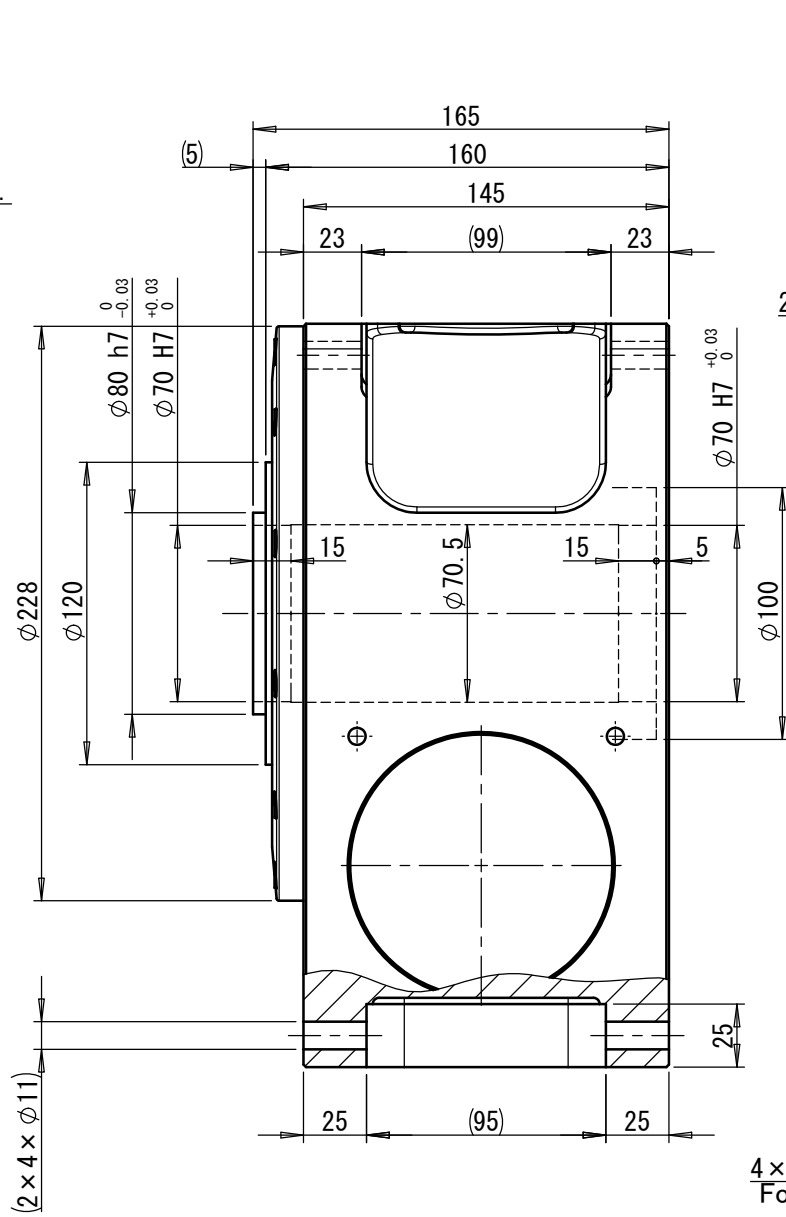
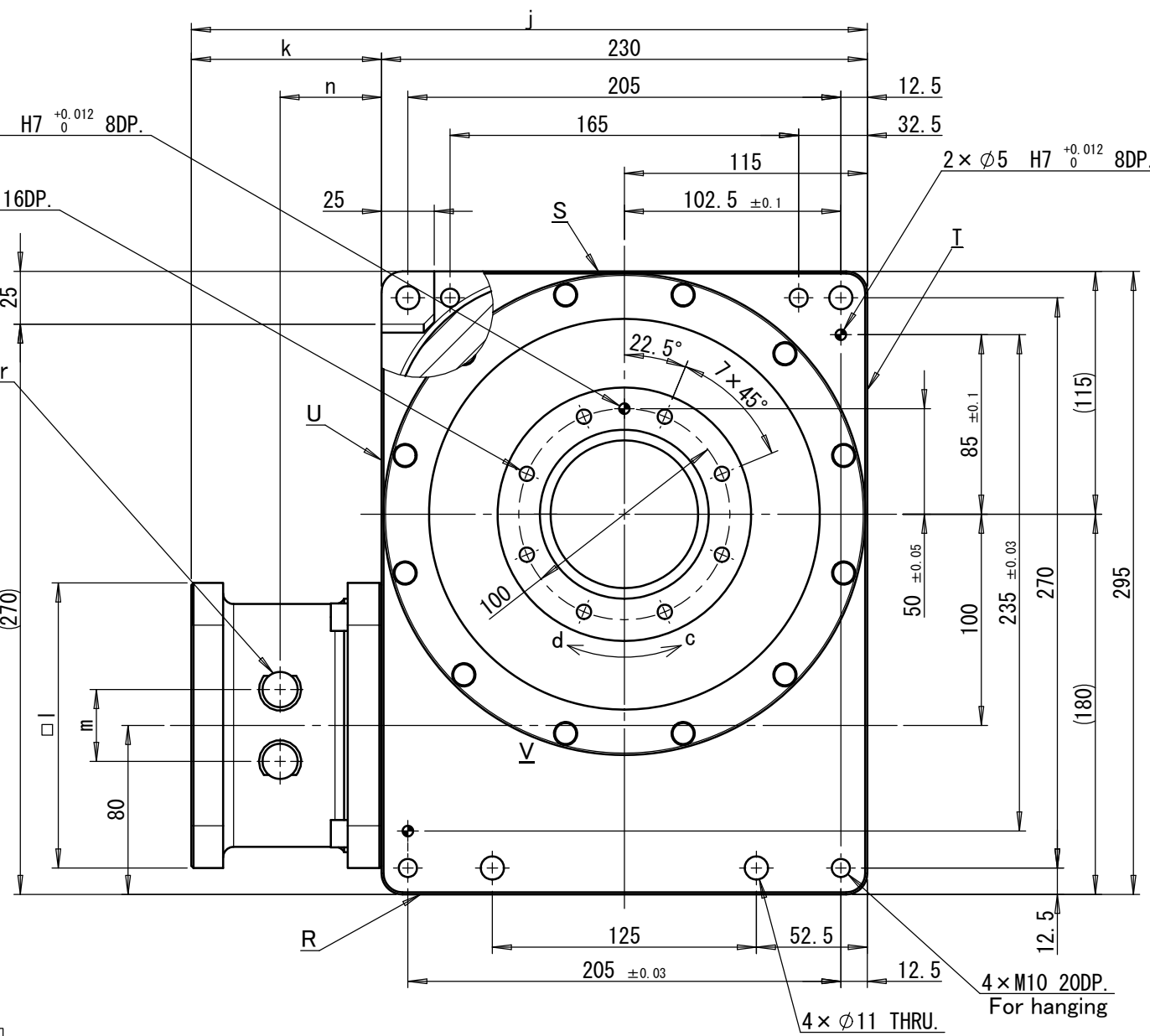
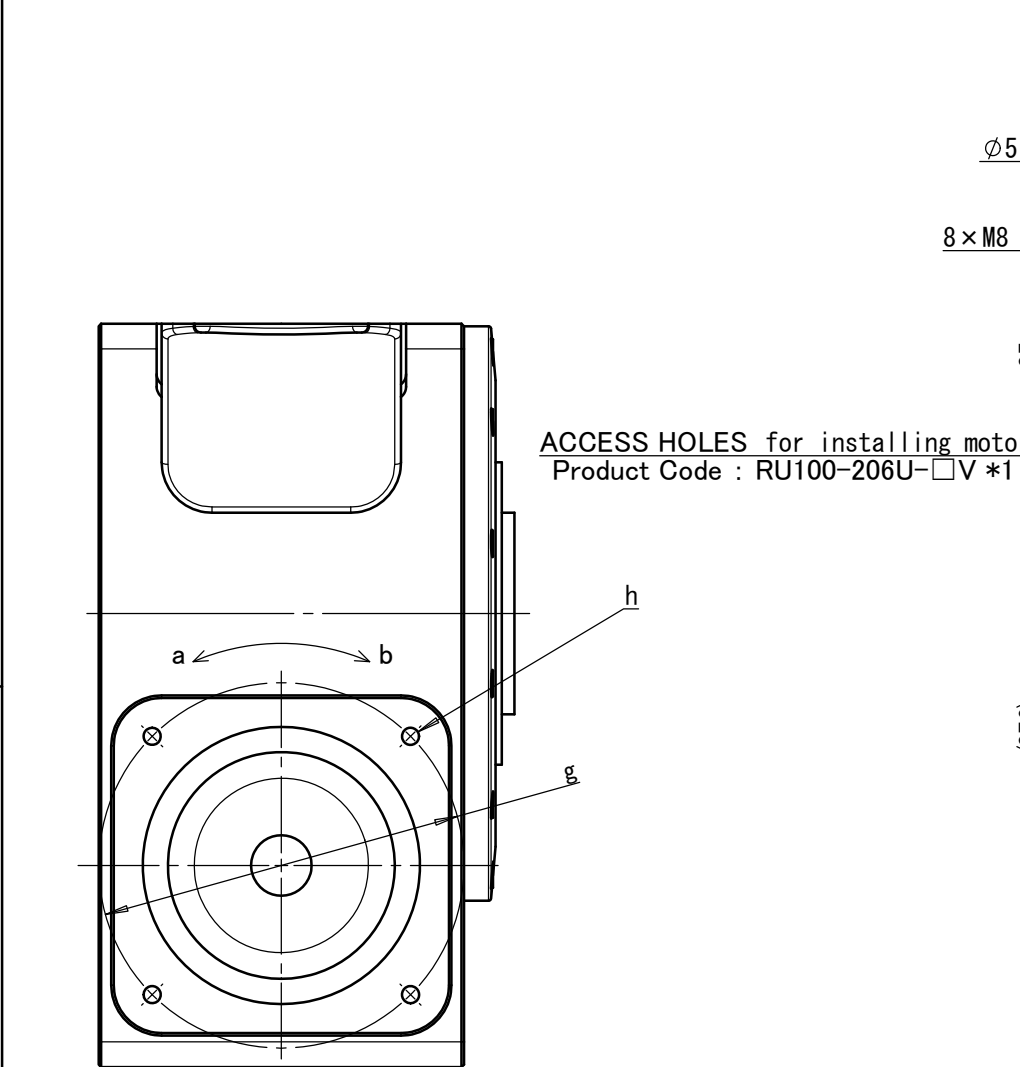
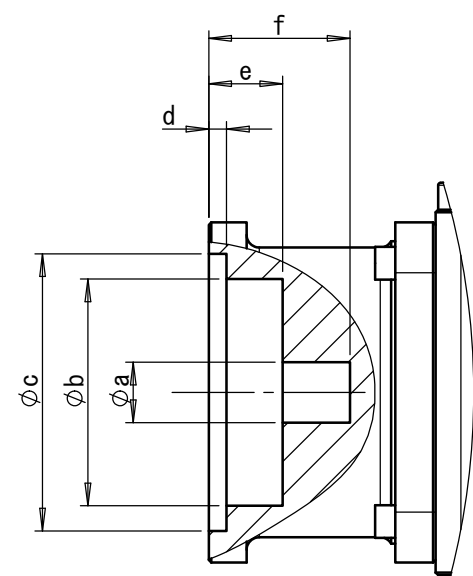
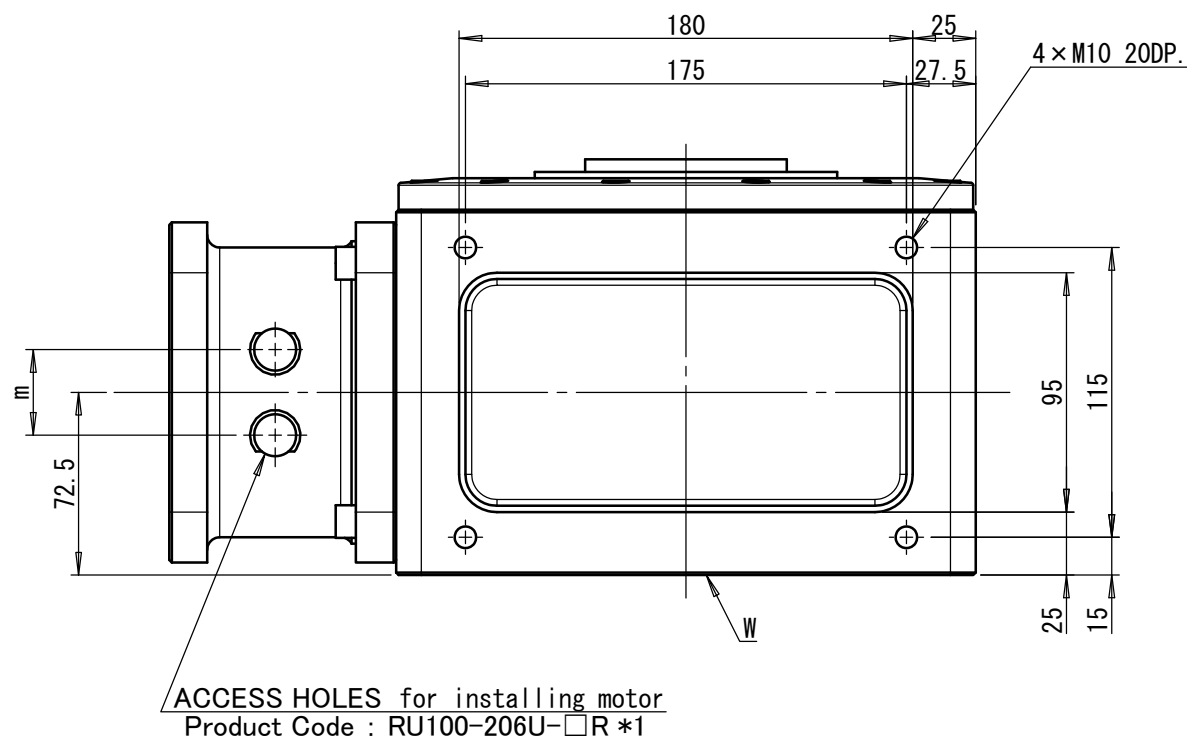


Product Code		a	b	c	d	e	f	g	h	j	k	l	m	n	Inertia($\text{kg} \cdot \text{m}^2$)*2	Maximum Motor Torque ($\text{N} \cdot \text{m}$)*3
RU100-206U-BV	RU100-206U-BV-A	19	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33
RU100-206U-BW	RU100-206U-BW-A	19	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33
RU100-206U-BR	RU100-206U-BR-A	19	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33
RU100-206U-BS	RU100-206U-BS-A	19	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33
RU100-206U-CV	RU100-206U-CV-A	22	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33
RU100-206U-CW	RU100-206U-CW-A	22	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33
RU100-206U-CR	RU100-206U-CR-A	22	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33
RU100-206U-CS	RU100-206U-CS-A	22	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33
RU100-206U-DV	RU100-206U-DV-A	24	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33
RU100-206U-DW	RU100-206U-DW-A	24	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33
RU100-206U-DR	RU100-206U-DR-A	24	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33
RU100-206U-DS	RU100-206U-DS-A	24	90	110	7	33.3	55~60	145	4×M8 15DP.	320	90	135	34	48	6.96×10^{-4}	53.33

- Notes.
- *1 モータ軸締結用アクセスホールは製品コードに該当する箇所に2箇所のみ加工
Only two access holes for assembling motor is specified by attachment code to be machined.
- *2 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.
- *3 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.



減速比 Reduction ratio	20
静定格出力トルク Static output torque rating	1,000 $\text{N} \cdot \text{m}$
動定格出力トルク Dynamic output torque rating	上図参照 $\text{N} \cdot \text{m}$
最高出力回転数 Maximum output speed	150 min^{-1}
定格出力回転数 Nominal output speed	45 min^{-1}
位置決め精度 Positioning accuracy	40 arcsec以下
繰返し精度 Repeatability	±5 arcsec以下
出力軸アキシャル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)	10 μm 以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)	10 μm 以下
出力軸許容アキシャル荷重 Maximum axial load of output	21,000 N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output	18,000 N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output	1,700 $\text{N} \cdot \text{m}$
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation	a-d, b-c
製品概略質量 Weight	50 kg



モータ取付部詳細図
Detail of the motor attachment

Scale	1:3	Date	07/Dec/2015
Designer	K. Katsumata	Checker	K. Iida
Draftsman	K. Koike	Assent	K. Iida

Correction of the drawing	11	K. Koike	21/Jun/2016
Chenging the product code	10	K. Koike	11/Apr/2016
Correction		Sign	Date
Model	RollerDrive RU100-206U		CERTIFIED PRINT
Draw.No.	RU1001K3220-011		