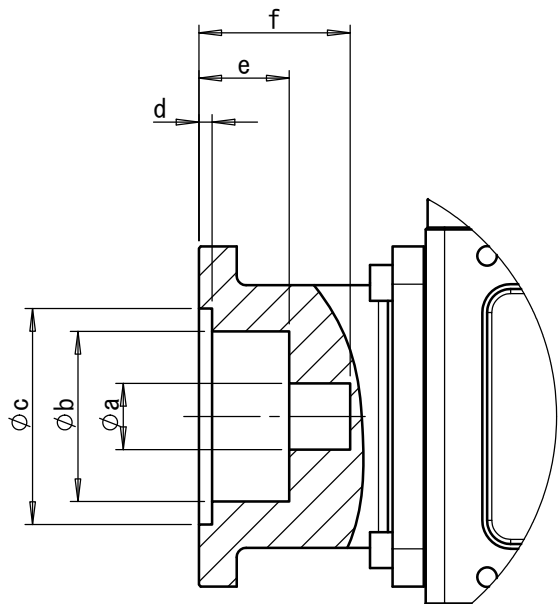
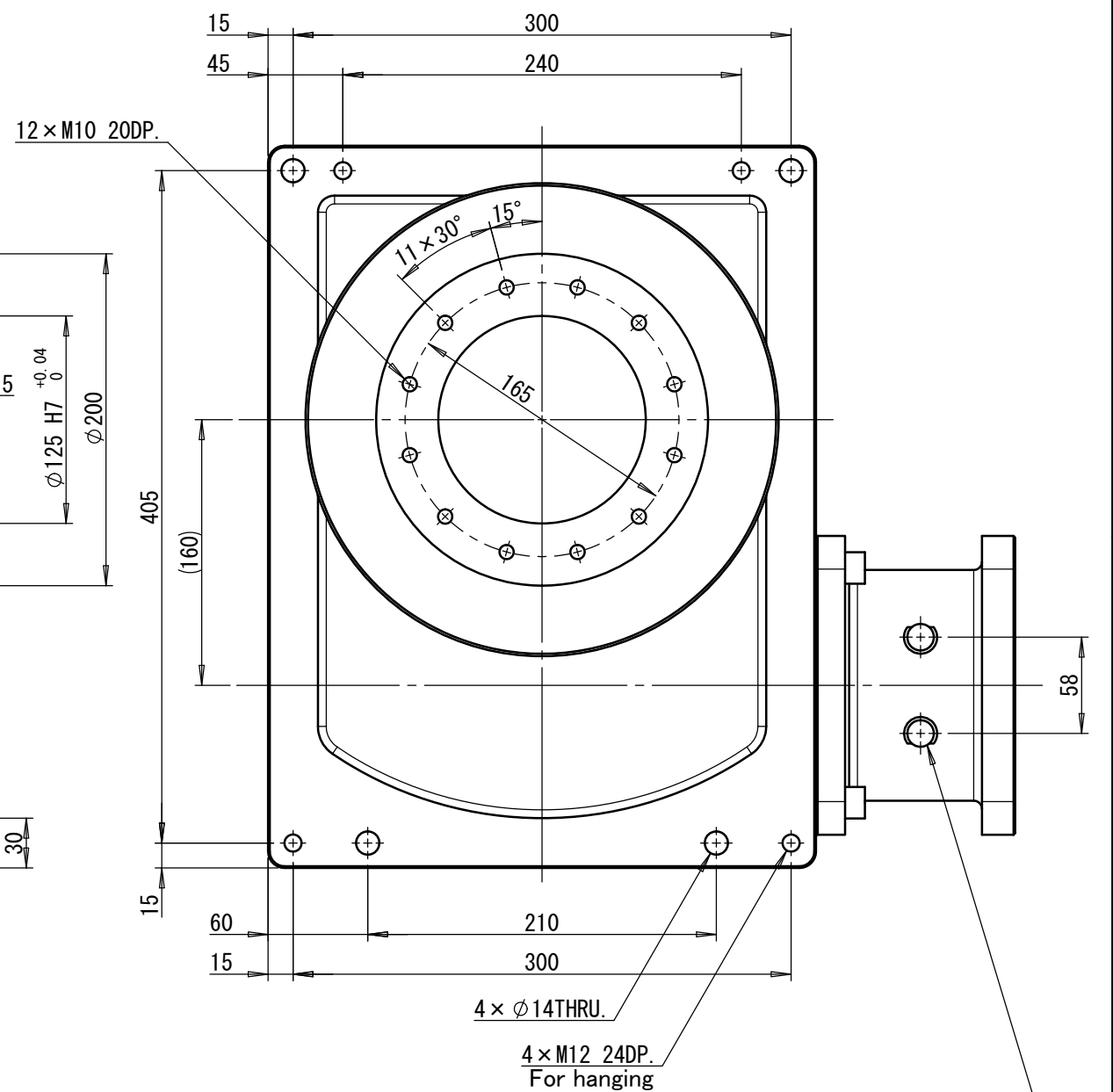
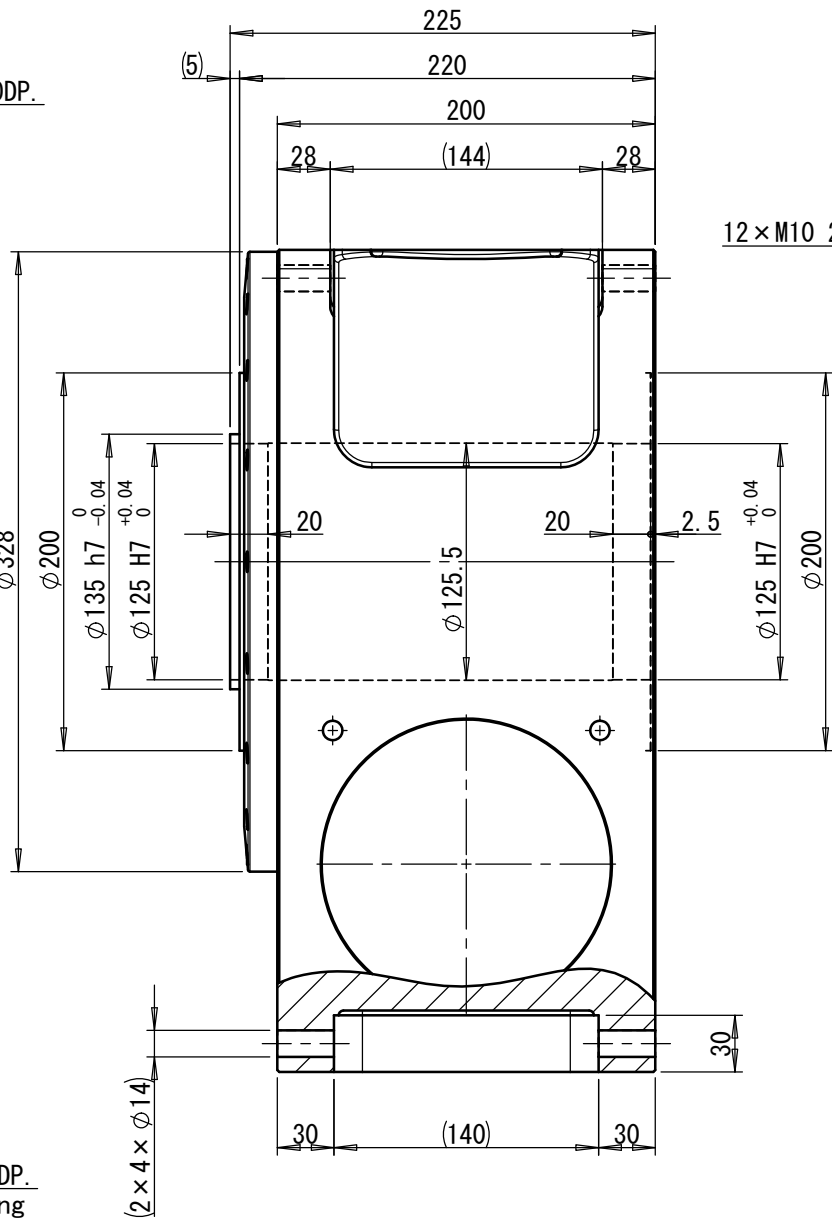
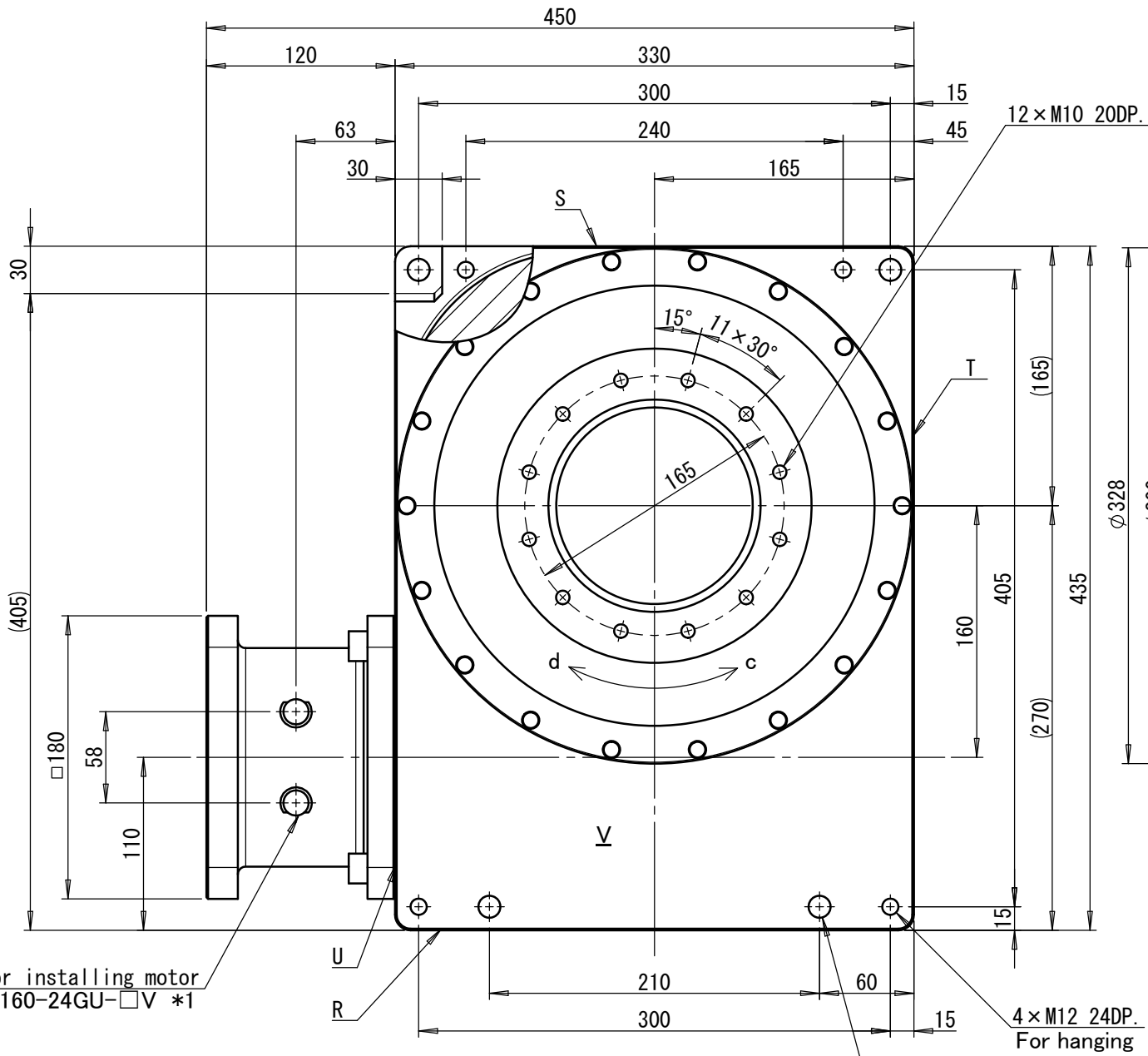
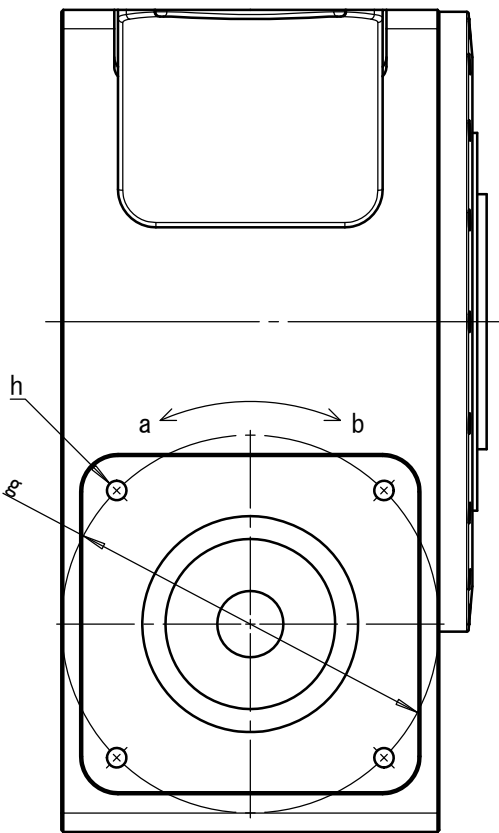


8 10 11 12 13

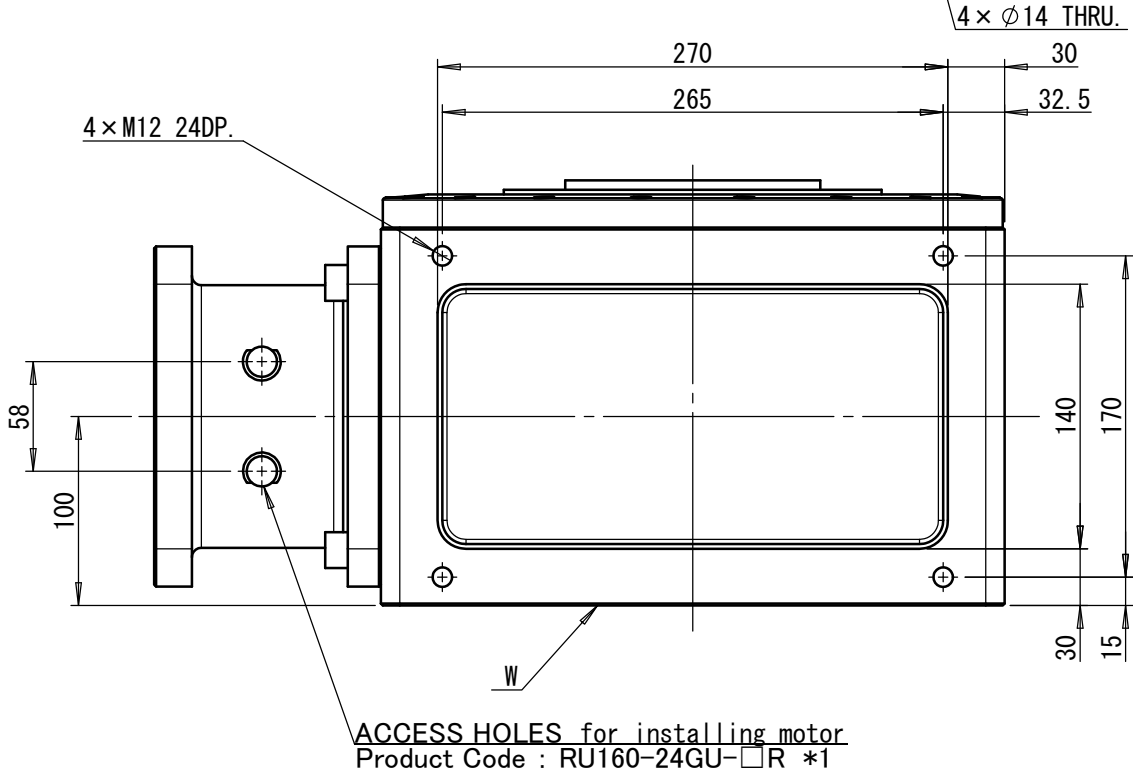
Product Code		Dimensions								Inertia ( $\text{kg} \cdot \text{m}^2$ ) *2	Maximum Motor Torque ( $\text{N} \cdot \text{m}$ ) *3
		a	b	c	d	e	f	g	h		
RU160-24GU-AV	RU160-24GU-AV-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	$7.8 \times 10^{-3}$	160
RU160-24GU-AW	RU160-24GU-AW-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	$7.8 \times 10^{-3}$	160
RU160-24GU-AR	RU160-24GU-AR-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	$7.8 \times 10^{-3}$	160
RU160-24GU-AS	RU160-24GU-AS-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	$7.8 \times 10^{-3}$	160
RU160-24GU-BV	RU160-24GU-BV-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	$7.8 \times 10^{-3}$	160
RU160-24GU-BW	RU160-24GU-BW-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	$7.8 \times 10^{-3}$	160
RU160-24GU-BR	RU160-24GU-BR-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	$7.8 \times 10^{-3}$	160
RU160-24GU-BS	RU160-24GU-BS-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	$7.8 \times 10^{-3}$	160

- Notes.
- \*1 モータ軸締結用アクセスホールは製品コードに該当する箇所に2箇所のみ加工  
Only two access holes for assembling motor is specified by attachment code to be machined.
- \*2 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。  
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.
- \*3 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。  
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.
- \*4 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35_{-0.016}^{+0.010}$ 、 $\phi 35_{-0.016}^{+0.010}$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft are  $\phi 35_{-0.016}^{+0.010}$  and  $\phi 35_{-0.016}^{+0.010}$ .
- \*5 取付可能モータ軸径は、 $\phi 42_{-0.016}^{+0.010}$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 42_{-0.016}^{+0.010}$ .



モータ取付部詳細図  
Detail of the motor attachment

減速比 Reduction ratio	24	
静定格出力トルク Static output torque rating	2,400	$\text{N} \cdot \text{m}$
動定格出力トルク Dynamic output torque rating	上図参照	$\text{N} \cdot \text{m}$
最高出力回転数 Maximum output speed	60	$\text{min}^{-1}$
定格出力回転数 Nominal output speed	25	$\text{min}^{-1}$
位置決め精度 Positioning accuracy	40	arcsec以下
繰返し精度 Repeatability	±5	arcsec以下
出力軸アキシャル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)	10	$\mu\text{m}$ 以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)	10	$\mu\text{m}$ 以下
出力軸許容アキシャル荷重 Maximum axial load of output	55,000	N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output	43,000	N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output	9,700	$\text{N} \cdot \text{m}$
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation	a-d, b-c	
製品概略質量 Weight	140	kg



Correction	Sign	Date
Model	<b>RollerDrive</b> RU160-24GU	<b>CERTIFIED PRINT</b>
Draw.No.	RU1601K3063-000	