

Dimensions											Maximum Motor Torque(N·m)*2
Product Code		a	b	c	d	e	f	g	h	Inertia(kg·m <sup>2</sup> )*1	
RU160-724U-AS	RU160-724U-AS-A	24 *3	100	110	10	12	40~65	145	4×M8 16DP.	2.6×10 <sup>-3</sup>	80
RU160-724U-BS	RU160-724U-BS-A	28 *4	100	110	10	12	40~65	145	4×M8 16DP.	2.6×10 <sup>-3</sup>	80
RU160-724U-CS	RU160-724U-CS-A	35 *5	100	114.3	10	12	40~80	200	4×M12 24DP.	2.6×10 <sup>-3</sup>	80
RU160-724U-DS	RU160-724U-DS-A	35 *6	100	114.3	10	12	40~80	200	4×M12 24DP.	2.6×10 <sup>-3</sup>	80

Notes.

\*1 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。  
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.

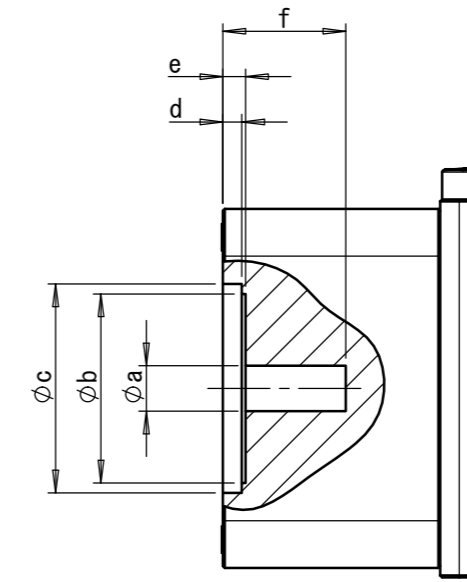
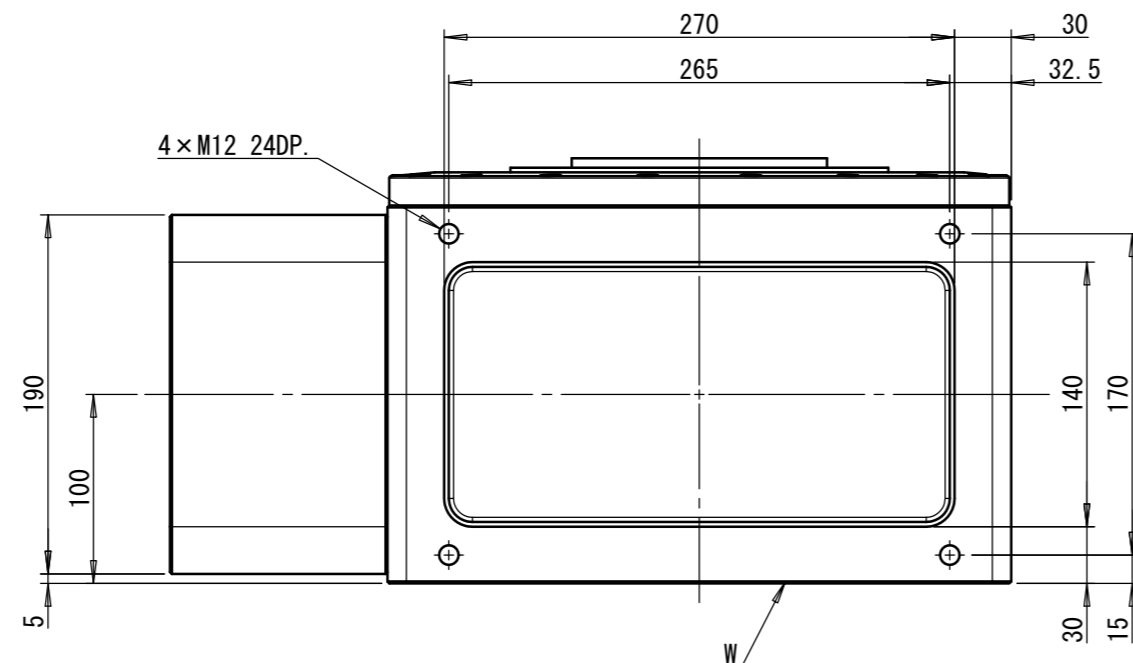
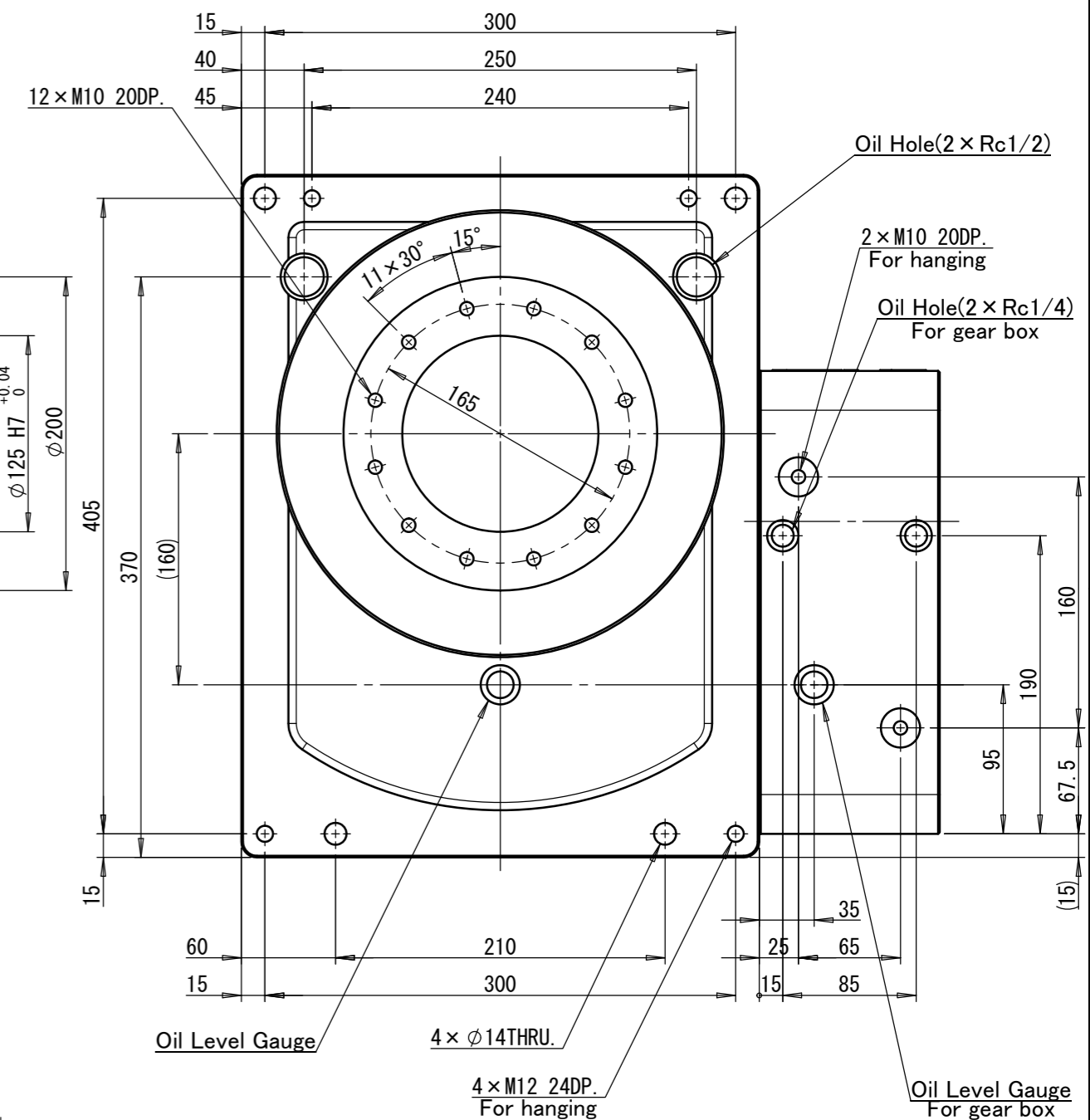
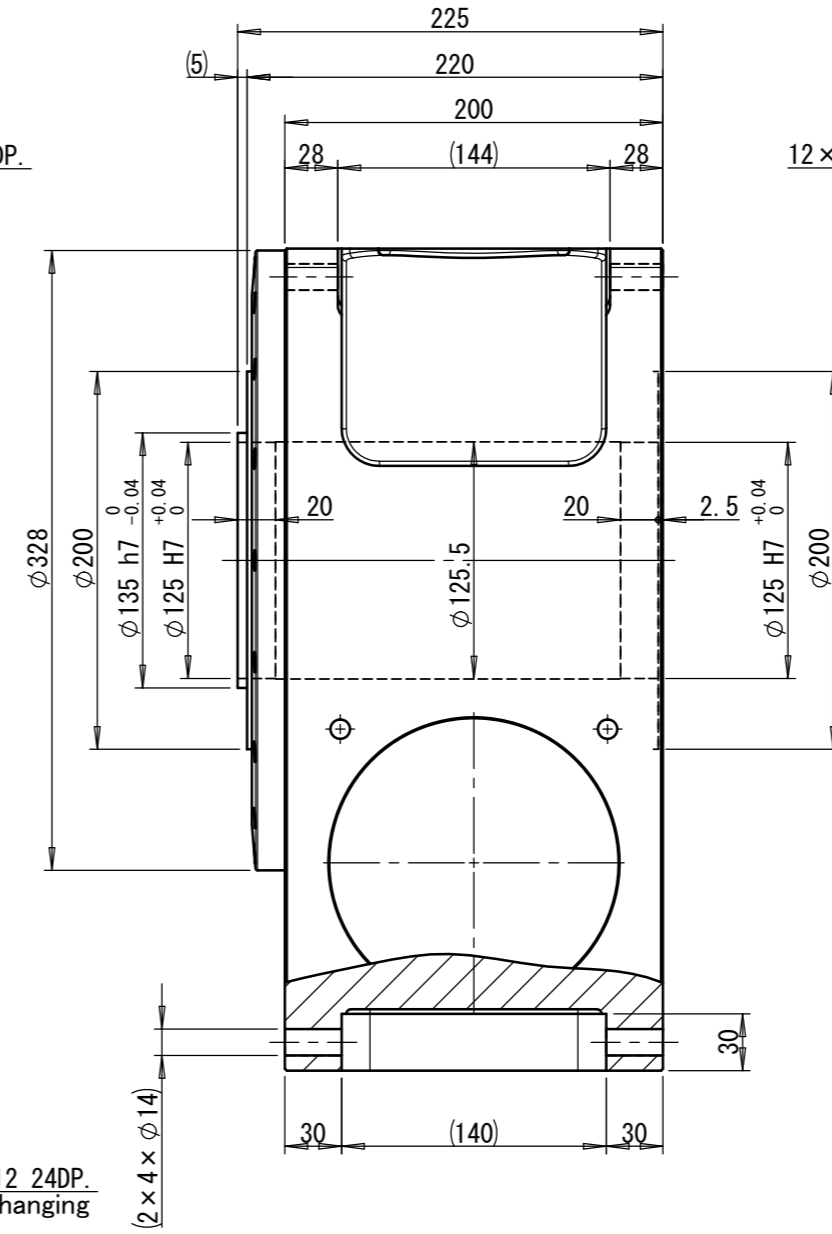
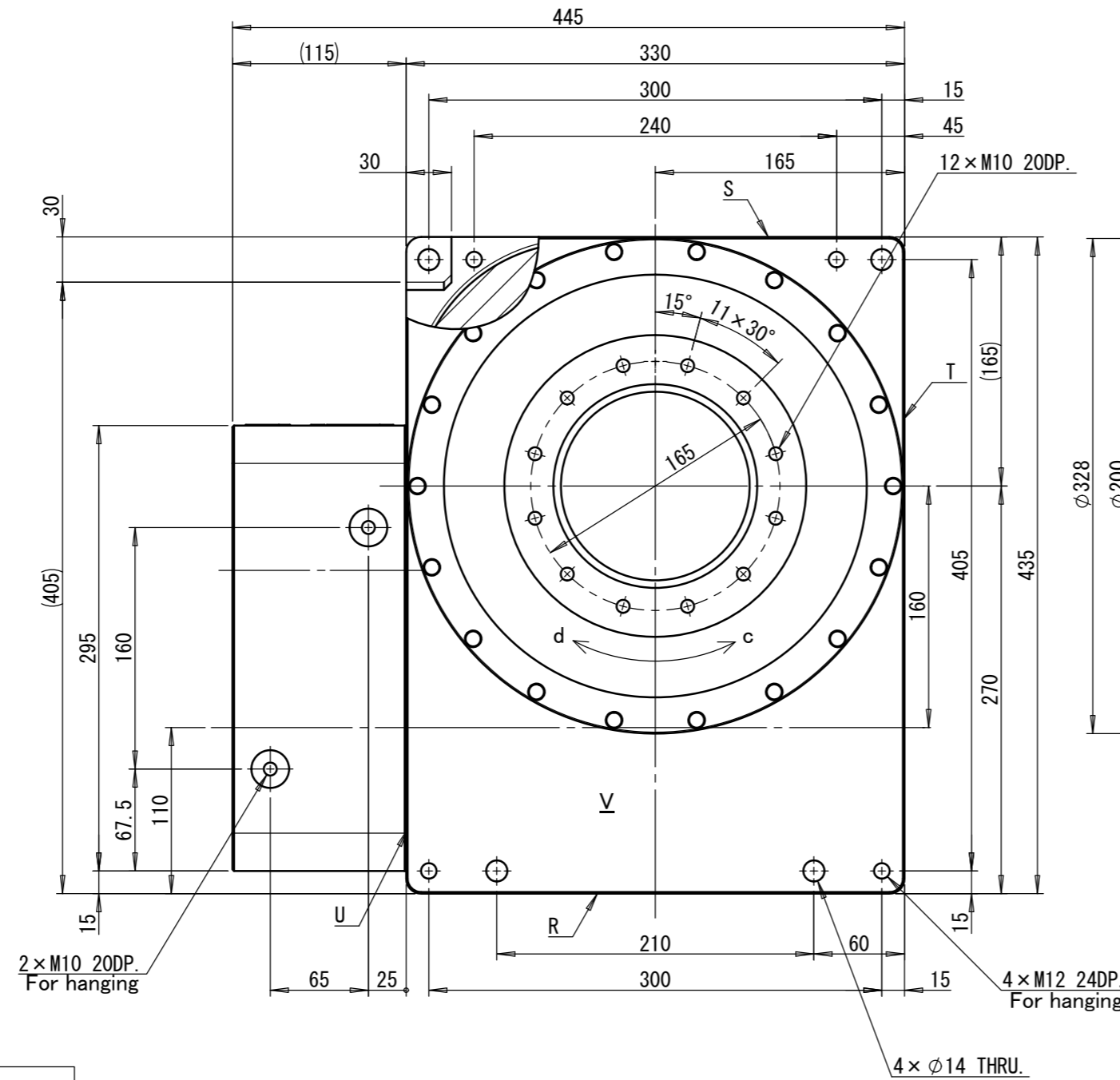
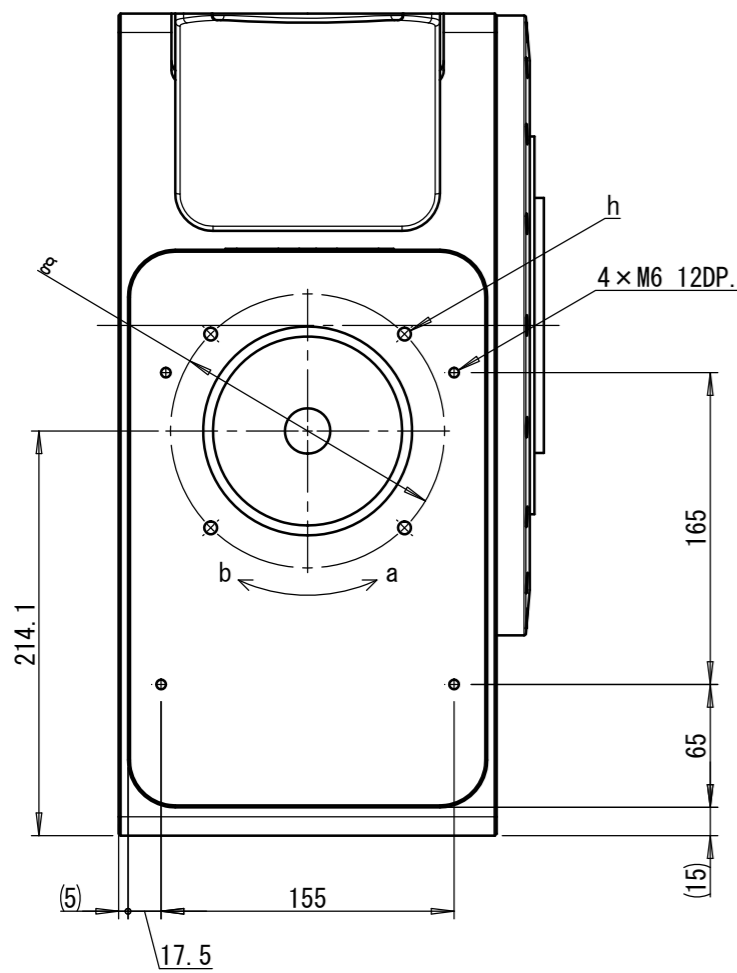
\*2 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。  
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.

\*3 取付可能モータ軸径は、 $\phi 24_{-0.021}^0$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 24_{-0.021}^0$

\*4 取付可能モータ軸径は、 $\phi 28_{-0.021}^0$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 28_{-0.021}^0$


\*5 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35_{0}^{+0.010}$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 35_{0}^{+0.010}$

\*6 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35_{-0.016}^0$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 35_{-0.016}^0$



モータ取付部詳細図  
Detail of the motor attachment

減速比 Reduction ratio	72	
静定格出力トルク Static output torque rating	2,400	N・m
動定格出力トルク Dynamic output torque rating	上図参照	N・m
最高出力回転数 Maximum output speed	100	min <sup>-1</sup>
定格出力回転数 Nominal output speed	30	min <sup>-1</sup>
位置決め精度 Positioning accuracy	40	arcsec以下
繰返し精度 Repeatability	±5	arcsec以下
出力軸アキシャル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)	10	μm以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)	10	μm以下
出力軸許容アキシャル荷重 Maximum axial load of output	55,000	N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output	43,000	N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output	9,700	N・m
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation	a-c, b-d	
製品概略質量 Weight	155	kg

	Scale <b>1 : 4</b>	Date 26/Jan/2016
Designer <b>Y. Tomiyama</b>	Checker <b>K. Iida</b>	
Draftsman <b>K. Koike</b>	Assent <b>K. Iida</b>	

3			
2			
1			
Correction		Sign	Date
Model	<b><i>RollerDrive</i></b> <b>RU160-724U</b>	<b>CERTIFIED PRINT</b>	
Draw.No. <b>RU1601K3074-000</b>			